

QUICK OPERATION GUIDE

# 智慧芽专利数据库

## 快速操作指南

文档版本: V1.0 发布日期: 2019-01-18





#### 版权声明

本文档版权归属智慧芽信息科技(苏州)有限公司,非经本公司书面许可,任何单位和个人不得擅自摘抄、复制本文档内容的部分或全部,并不得以任何形式进行传播。

© 智慧芽信息科技(苏州)有限公司 2019。保留一切权利。

#### 商标声明

本文档提及的"智慧芽"、"Patsnap"以及与之相关的商标均为智慧芽信息科技(苏州)有限公司的 商标,非经智慧芽信息科技(苏州)有限公司书面许可,任何单位和个人不得擅自使用此类商标。 本文档提及的第三方所有商标或注册商标,由各自的所有人拥有。

#### 注意事项

本文档仅作为使用指导,本文档中描述的全部或部分产品、服务或功能可能不在您的购买或使用范围 之内,您购买的产品、服务或功能等应以智慧芽信息科技(苏州)有限公司与您签订的正式合同为 准。

由于产品版本升级或其他原因,本文档内容会不定期进行更新。除非合同另有约定,智慧芽信息科技 (苏州)有限公司对本文档内容不做任何明示或默示的声明或保证,且本文档中的所有陈述、信息和 建议不构成任何明示或暗示的担保。

智慧芽信息科技(苏州)有限公司

地址: 苏州市工业园区新平街 388 号腾飞创新园塔楼 C9F 邮编: 215123

网址: https:// www.zhihuiya.com

## 目录

简介	·	1
1	专利检索	<u></u> 2
2	结果处理	27
2.1	二次筛	选8
	2.1.1	增加检索要素
	2.1.2	筛选现有字段9
2.2	结果展	经示设置9
2.3	检索式	处理10
	2.3.1	复制检索式
	2.3.2	保存检索式
2.4	专利导	出12
	2.4.1	顺序导出12
	2.4.2	勾选导出13
2.5	保存到	山工作空间14
	2.5.1	保存所有专利14
	2.5.2	保存分组专利15
	2.5.3	保存所选专利16
2.6	提醒设	2置16
2.7	检索结	年果分析17

## 简介

本手册简要介绍智慧芽专利数据库的使用流程,使您能快速了解系统的重要功能和使用方法,精准定位到您需要的专利信息,并对专利查询结果进行辅助处理或专利分析。

使用流程如下所示:



# **1** 专利检索

本小节以专利技术信息检索为例,为您快速的介绍如何对已知技术领域的主题进行专利检索。

#### 场景描述

研发工程师小A想要了解一下目前有关多旋翼飞行器的专利技术,他通过查询确认了技术主题相关的 国际专利分类号为B64(IPC分类号大类)。接着,他对技术主题关键词进行了分解扩展,如图 1-1 所示。



研发工程师小A根据相关技术分解和扩展,目前掌握的检索要素如下:

- 关键词:多旋翼(以及多轴、四轴)、飞行器(以及无人机)。
- 国际专利分类号: B64 (IPC 分类号大类)。

#### 说明:

在进行专利检索前,您需要尽可能的确认已有的检索要素,并对已知信息进行合理的逻 辑组合,从而使噪音数据尽可能的少,并且检索结果尽可能的精准。

### 操作步骤

- 1. 登录智慧芽专利数据库。
- 2. 选择搜索 > 高级搜索,确认检索内容及设置。

a) 输入检索要素信息, 如图 1-2 所示。

在此场景中,您需要输入已知关键词和 IPC 分类号。在您进行实际的某些字段信息搜索时,您可能会使用到运算符、通配符以及位置符来完成一定的逻辑组合,使得检索结果更加精准。详细的各类符号含义及示例,请参考<u>搜索帮助</u>中的**搜索语法**。同时,系统支持中文、英文、日文、法文和德文五种语言的检索信息查询。

图 1-2	2 高级	搜索
-------	------	----

全球	收据库 角认各类字段的逻辑组合	方式。	当前检索共 4,754 条专利		保存模板	\$	
主要字段入法	<u>其中,AND表示逻辑与。B</u> 呈中,同时出现所有AND建 <u>局足要</u> 求。	叩:系统搜索过 连接的关键词则	可输入关键词,公司名称,	或者专利号		€ĸ	
AND -	标题/摘要/权利要求	•	多旋翼 OR 四轴 OR 多轴			₿ĸ	
AND 🔻	标题/摘要/权利要求	•	飞行器 OR 无人机	输入对应字段搜索内容的逻辑。 其中,09为法算符表示逻辑或	组合。 - 即、系统搜索过程	₿ĸ	
AND 🔻	IPC分类号	•	B64	中,出现任意一个0R连接的关键	<u>读</u> 词均满足要求。	1	
	+添加字段	下拉框中选择要:	进行搜索的字段。				
(TAC:(多旋翼 OR 四轴 OR 多轴) OR TTL_CNTRANS:(多旋翼 OR 四轴 OR 多轴) OR ABST_CNTRANS:(多旋翼 OR 四轴 OR 多轴) OR CLMS_CNTRANS:(多旋翼 OR 四轴 OR 多轴)) AND (TAC:(飞行器 OR 无人机) OR TTL_CNTRANS:(飞行器 OR 无人机) OR ABST_CNTRANS:(飞行器 OR 无人机) OR CLMS_CNTRANS:(飞行器 OR 无人机)) AND IPC:(B64) 命令搜索 ✔							
				搜索	京帮助 > 清空	搜索	

- b) 单击左上角的 <sup>● 全球数据库</sup> 按钮(按钮的显示会随当前勾选项变化),根据实际需要勾选搜 索的国家、地区或组织范围。
- c) 单击右上角 <sup>◆</sup>按钮,进行搜索结果相关的设置,如图 1-3 所示。详细设置项次,请参考表 1-1。



#### 图 1-3 搜索结果设置

设置	×
4 结果显示 🕤	◎ 所有搜索结果(不分组)
	◉ 每件申请显示—个公开文本
	◎ 每组简单同族—个专利代表
	◎ 每组INPADOC同族—个专利代表
	◎ 每组扩展同族——个专利代表
	去重具体标准
	按公开日 最新 🔹
同族专利标签	CN •
结果列表显示语言	默认语言优先
机器翻译	□ 搜索包含英文机器翻译 🗹 搜索包含中文机器翻译 🌗
截词	◎开 ◉关 🚯
	2 保存 取消 重置

表 1-1 设置项次

标题	示例	解释说明
结果显示	每件申请显示	选择分组后,系统将根据所选方式和显示优先级,将该分组
	一个公开文本	中的一个专利作为代表展示在结果列表中。
	(按公开日最	<b>所有搜索结果(不分组)</b> :不进行同族专利的分组去重操
	新)	作。
		每件申请显示一个公开文本:同一专利如果存在多件公开文
		本,按照所选公开日的最新或最旧顺序,仅显示一个文本。
		每组简单同族一个专利代表:同一专利如果存在多国申请的
		简单同族,按照所选受理局排序、申请日的最新/旧、公开日
		的最新/旧或内容最相关顺序, 仅显示一个文本。
		每组 INPADOC 同族一个专利代表:针对同一技术点有变化
		和延展相关性的 INPADOC 同族,按照所选受理局排序、申

		请日的最新/旧、公开日的最新/旧或内容最相关顺序,仅显示一个文本。
		<b>每组扩展同族一个专利代表</b> :针对至少共同以一个专利申请为优先权的扩展同族,按照所选受理局排序、申请日的最新/旧、公开日的最新/旧或内容最相关顺序,仅显示一个文本。
同族专利	CN	当您关注检索结果展示页面的每条专利是否包含某个特定国 家、地区或组织的同族专利时,选择对应的国家、地区或组 织代码即可,选择完成后,系统将在包含相关同族的专利标 题后方显示该国家、地区或组织的图标。 当前支持的国家、地区或组织: CN(中国)、DE(德国)、 EP(欧洲)、FR(法国)、GB(英国)、JP(日本)、KR (韩国)、RU(俄罗斯)、US(美国)、WO(世界知识产权 组织)
结果列表 显示语言	默认语言优先	<b>默认语言优先</b> :检索结果页面信息显示专利文本公开的官方 语言。 中文翻译优先:检索结果页面信息中的标题和摘要,显示对 应内容的中文翻译。
机器翻译	搜索包含中文 机器翻译	系统中包含各个国家、地区或组织专利标题、摘要和权利要 求的中文译文、英文译文,支持对专利标题、摘要和权利要 求的中文译文、英文译文检索,尽可能的减小您在专利检索 时遇到的语言障碍。 当系统语言设置为日文或英文时,仅可以设置 <b>搜索包含英文</b> 机器翻译选项。 搜索包含英文机器翻译:勾选此项后,系统将对专利标题、 摘要和权利要求的英文译文进行检索。 搜索包含中文机器翻译:勾选此项后,系统将对专利标题、
截词	关	<ul> <li>开:开启截词,同时搜索以关键词词根为基础的扩展词。例如:关键词输入 electrical,会同时搜索 electric、electrics、electronic等扩展词汇。</li> <li>关:关闭截词,仅搜索关键词的单复数形式。</li> <li>截词功能需要注意以下事项:</li> </ul>

截词功能仅可以应用于英语、德语和法语。
 当截词设置为开时,不支持通配符\*?的使用。如果要使用通配符进行模糊搜索,请关闭截词功能。
 所有涉及人名的字段(如:申请人、发明人等)只做精确匹配,截词功能在此类字段下是无效的。

3. 检索相关输入及设置完毕后,预览检索结果总数,并单击搜索,如图 1-4 所示。

	说明	月:
¥	•	检索要素完全设置完毕后,系统会自动为您生成检索式,并展示在下方灰色
		方框中。
	•	由于专利更新频率较高,实际检索结果数量以产品页面实时显示为准。

• 检索结果数量预览支持的检索式最大字符数为 1500 字符。

图 1-4 预览并完成检索

全球数据库	当前检索共 4,754 条专利 提前预览当前搜索逻辑下,不进行分组去重能够检索 保存模板 🗸 🖌	\$				
主要字段	可输入关键词,公司名称,或者专利号	<b>₿</b> K				
AND ▼ 标题/摘要/权利要求 ▼	多旋翼 OR 四轴 OR 多轴	K				
AND ▼ 标题/摘要/权利要求 ▼	飞行器 OR 无人机	K				
AND ▼ IPC分类号 ▼	B64	1				
+添加字段						
(TAC:(多旋翼 OR 四轴 OR 多轴) OR TTL_CNTRANS:(多旋翼 OR 四轴 OR 多轴) OR ABST_CNTRANS:(多旋翼 OR 四轴 OR 多轴) OR CLMS_CNTRANS:(多旋翼 OR 四轴 OR 多轴)) AND (TAC:(飞行器 OR 无人机) OR TTL_CNTRANS:(飞行器 OR 无人机) OR ABST_CNTRANS:(飞行器 OR 无人机) OR CLMS_CNTRANS:(飞行器 OR 无人机)) AND IPC:(B64)						
	单击此处,完成专利搜索。 命令搜索					
	搜索帮助 > 清空 搜索					

# **2** 结果处理

本小节将为您介绍如何针对您的需求,对检索结果进行进一步的处理。

完成初步的专利搜索后,您将进入检索结果页面,如图 2-1 所示。

您可以对初步的检索结果进行二次筛选、检索结果展示设置、检索式处理、专利导出、保存到工作空间、邮件及微信提醒设置以及各类分析等操作。

#### 图 2-1 检索结果

									检索式预	览区域
$\equiv$ patsnap	搜索	工作空间	11 专利地图	邮件提醒 (TAC:(多旋翼 OR 四轴 OR 多	多铀) OR TTL_CNTRANS:(多旋翼 OR 四铀 OR 多铀) OR ABST_CNTRA	ANS:(多旋簧 OR 四轴 OR	多轴) OR CLI	M ~ 4,754 张安利	) 🁌 🍳	E
(ND)过滤关键词	۷	山稔衆	结果分析 🔻				🖱 🛃	ど 设置邮件提醒	<b>令</b> 保存	到工作空间
申请(专利权)人	~	4,267组申	请; 共4,754条 🚯   🕯	复制检索式 搜索小贴士			最相关 🗸	20 🗸 🗏 表	略視图 🗸	2 0
[标]当前申请(专利权)人 👻		. #	公开(公告)号	标题	当前申请(专利权)人	发明人	申请日		日 🔷 检索结界	果处理区域
SHENZHEN DAJIANG INNOVATION	. 131	1	JP6366730B2	无人机发射和着陆的方法	エスゼット ディージェイアイ テクノロジー カンパニー リミテッド	ワン, ミン-ユ	2013-12	2018-08-01	1	
<ul> <li>佛山市神风航空科技</li> <li>CHONGQING KINGTEC AVIATION INE</li> </ul>	116 D 62	• 2	JP2012198883A	引导多旋翼旋翼无人机跟随曲线转弯的方法	//□y k	フレデリック ダイヤー ミカエル リシュムラー	2012-03	-08 2012-10-18	3	
ZHOU LIANGYONG     易互特科技股份公司     ROEING	58 42	. • 3	US20180111685A1	多旋骥无人机 搜索关键词分颜色高亮显示。	HAOXIANG ELECTRIC ENERGY (KUNSHAN) CO., LTD.	TIAN, YU JIANG, WENYAN	2017-12	2-21 2018-04-26	5	
NANJING UNIVERSITY OF AERONA		• 4	CN105015767A	具有消防侦察功能的多旋翼无人机飞行器系统	湖北曾机电研究设计院股份公司	贺勇 雷锦涛 曹操	2015-07	-09 2015-11-04		
<ul> <li>         苏州绿农航空檯保科技         <ul> <li>STATE GRID CORPORATION OF CHI.</li> <li>AURTUS</li> </ul> </li> </ul>	27 24	■ <b>●</b> 5	US20170203851A1 序号前显示蓝点,表 从未阅读过该专利详	用于多角度无人驾驶飞机的俯卧撑控制方法以及 示您使用该方法的计算机程序产品以及使用该方法的 情。麥旋翼无人驾驶飞行器	WISTRON CORPORATION 制具有中国同族专利。	LIU, ZHEN-TE CHEN, YU-YEN	2016-06	5-02 2017-07-20	)	
	市名	. • 6	CN206494122U	飞行器动力机构及多旋翼无人机	刘红星	刘辉军	2017-02	-28 2017-09-15	5	
			CN204822072U	具有消防侦察功能的各位毫无人机飞行器	北京今朝帝创科技有限公司	初節 雷锦法 曹操	2015-07	-09 2015-12-02	- >	
IPC分类			CN107651177A	一种增加客旋翼无人机飞行距离的装置	佛山市神风航空科技有限公司	干志成 黄华辉	2017-05	-18 2018-02-02	2	
申请年	~	9	CN106494640B	一种多旋翼无人机测试及训练一体化平台	珠海市双捷科技有限公司	黄东亮 程应锌	2016-11	-22 2018-11-20	)	
自定义申请人组	~		CN206265338U	一种多旋翼无人机测试及训练一体化平台	珠海市双捷科技有限公司	黄东亮 程应锌	2016-11	-22 2017-06-20	)	
[标]当前申请(专利权)人类型	~	- venkte	EF€N204056294U	一种折叠式四轴多旋翼飞行器	西北工业大学明德学院	李郁 田卫军 贠拼搏 +1	2014-05	-12 2014-12-31		
受理局		• 12	CN105270602A	多旋翼(多轴)飞行器实现无线电信号测向定位方は和法器	成都零点科技有限公司	李仁胜	2014-05	i-27 2016-01-27	7	
1741952		13	CN206417193U		济州类院	TIRISE	2017-01	-07 2017-08-18	1	
CPC分词		. • 14	CN107128502A	一种可伸缩360°航拍摄影摄像无人机	④113100 ④113100	王志成 李林 黄小鹰 刊	2017-05	30 2017-09-05	5	
LOC分类		. • 15	CN201367115Y		西京都運動技術展看線公司	1.77m 米(0	2008-11	-17 2009-12-23	}	
UPC分类	~		CN104890861B	家族意下行器的控制方法及家族意下行器	高城(北京)智能科技研究院有限公司	شت شکت که در است. شت	2015-05	L05 2017-05-31		
公开年	~		CN104133484B	多旋翼飞行器由子控制装置 多旋翼飞行器的航	浙江下補在业有限公司	工建修 防暴天 芮寶木	2014-07	-10 2017-09-22	· >	
简单法律状态 🚯	$\sim$	<u> </u>		拍电子控制装置及跟随航拍式多旋翼飞行器		+2				
法律状态	~	• 18	US20190011355A1	基于多转子翼无人机车辆平台的作物生长监测方	NANJING AGRICULTURAL UNIVERSITY	NI, JUN YAO, LILI	2016-12	2019-01-10	)	
法律事件	~			法机波直 💼		ZHU, YAN ±5				
发明人	$\sim$	19	US10035591	混合式多旋獲飞行器和固定獲飞行器	CORIOLIS GAMES CORPORATION	APKARIAN, JACOB	2017-12	2018-07-31		
代理机构	~	iii • 20	CN203439256U	用于污染气体监测与溯源的多旋翼无人飞行器	中科宇國天下科技有限公司	谢涛 徐劲草 刘锐 +1	2013-09	2014-02-15	9	
专利价值	~									
SEP数据源	~	<	1 2 3 4	5 6 7 8 9 10 …	>					
	UKr#2									

如果检索结果中的某一项专利发生过专利诉讼或专利许可事件,在该专利公开(公告)号下方会显示 对应的提示图标,如图 2-2 所示。其中, **公**表示专利诉讼, **父**表示专利许可。

#### 说明:

- 序号前的蓝点以及公开(公告)号下方的专利诉讼、专利许可、标准必要专利图标, 仅在表格视图和图文视图中直接体现。
- 缩略视图下,专利诉讼、专利许可、标准必要专利图标将在鼠标滑动至专利缩略图上 方时,展示在浮动窗口内显示的公开(公告)号的后方。

#### 图 2-2 诉讼及许可提示

#	公开(公告)号	标题	申请(专利权)人	发明人	申请日 🔷	公开(公告)日 🧅
1	CN303182203S	微型燃油无人机	赵德力	赵德力	2014-09-26	2015-04-22

如果检索结果中的某一项专利为标准必要专利(SEP),在该专利公开(公告)号下方会显示 S 图标进行提示,如图 2-3 所示。

图 2-3 标准必要专利提示

#	公开(公告)号	标题	申请(专利权)人	发明人	申请日 🔷	公开(公告)日 🔷
1	CA2310623A1	SYSTEM AND METHOD FOR ELECTRONIC INVENTORY	BANDY, WILLIAM R. ARNESON, MICHAEL R. WILLIAMS, ROBERT A.	BANDY, WILLIAM R. ARNESON, MICHAEL R. WILLIAMS, ROBERT A.	1998-11-20	1999-06-03

## 2.1 二次筛选

您可以对检索结果中的内容进行有针对性的再次筛选。需要注意的是,增加检索要素会直接改变检索 式预览框中的内容,而筛选现有字段则不会在检索式预览框中体现。

## 2.1.1 增加检索要素

如果您需要针对本次检索结果增加检索要素时,请参考如下步骤:

1. 确认新增检索要素的逻辑组合方式,在左上角单击逻辑运算符进行切换。

(AND):逻辑与,即当前已有检索要素的逻辑组合基础上,同时包含本次**过滤关键词**的筛选结果。

NOT: 逻辑非, 即当前已有检索要素的逻辑组合基础上, 同时不包含本次**过滤关键词**的筛选结果。

- 2. 在左上角的过滤关键词方框中输入相应检索要素,如图 2-4 所示。
  - 图 2-4 过滤关键词

$\equiv$ patsnap	搜索	Τŕ	前空引	9 T
AND 四旋翼	7	ılı	检索	结果分核
申请(专利权)人	~	4,26	7组申	请; 共4
[标]当前申请(专利权)人 🔹			#	公 <del>开</del> (2
SHENZHEN DAJIANG INNOVATION	131		1	JP636

3. 单击后方 🌱 按钮进行二次筛选。

增加检索要素会直接改变检索式预览框中的内容,如图 2-5 所示。

#### 图 2-5 检索式预览框的变化

۲	<ul> <li>((TAC:(多旋翼 OR 四轴 OR 多轴) OR TTL_CNTRANS:(多旋翼 OR 四轴 OR 多轴) OR ABST_CNTRANS:(多旋翼 OR 四轴 OR 多</li> <li>OR CLMS_CNTRANS:(多旋翼 OR 四轴 OR 多轴)) AND (TAC:(飞行器 OR 无人机) OR TTL_CNTRANS:(飞行器 OR 无人机) OR</li> <li>ABST_CNTRANS:(飞行器 OR 无人机)) OR CLMS_CNTRANS:(飞行器 OR 无人机)) AND IPC:(B64))</li> </ul>	<sup>及</sup> 轴)	<b>搜索</b> 设置邮件提醒
۱T	历史记录 ((TAC:(多旋翼 OR 四轴 OR 多轴) OR TTL_CNTRANS:(多旋翼 OR 四轴 OR 多轴) OR ABST_CNTRANS:(多旋翼 OR 四轴 OF 搜索帮助	₹多铀) OR CLMS_CNT	✓ 三 表格 发
	14 □ ● 2 CN208306972U 一种新型安装方式气囊式多旋翼飞行器 南昌航空大学		际

## 2.1.2 筛选现有字段

检索结果页面左侧区域将为您展示可供您进行二次筛选的字段,并且提供每一个字段在检索结果中数 量排名前五十的项次,您可以对字段项次进行勾选,然后单击**筛选**,根据对应字段勾选项进行二次筛 选。

## 2.2 结果展示设置

在您浏览检索结果内容时,您可以根据需要对检索结果的排序方式、每页显示专利条数、视图方式以 及显示字段等细节设置进行修改,方便您快速的判别列表中的专利信息。

在检索结果展示区域的右上方可以进行检索结果展示内容的设置,如图 2-6 所示。功能的详细内容介绍,如表 2-1 所示。

#### 图 2-6 结果展示设置



表 2-1 设置详情

类型	示例	解释说明			
排序方式    最相关		您可以按照相关程度、申请日、公开日、优先权日、被引用次数、INPADOC 同族专利数、专利价值的维度进行显示顺序优先级的排布。			
每页显示专利条数	20	可选择每页显示 20、50 或 100 条专利。			
视图方式	图方式 可选择表格视图、图文视图、快速浏览、缩略视图、全式 表格视图 如您的账号同时开通了智慧芽化学数据库,还可以选择补 为化学视图。				
字段及搜索设置 无 字段设置 段。检索		字段设置:表格视图和图文视图可设置检索结果的视图显示字段。检索结果最多可支持同时显示 12 个字段的内容。			

搜索设置: 可对结果显示、同族专利标签、结果列表显示语言,
以及截词进行设置,参数解释请参考 <b>专利检索 &gt; 操作步骤</b> 中的表
1-1。如需进行机器翻译相关设置,需要在输入检索要素时完成。

## 2.3 检索式处理

对于会多次使用的检索内容,可以对检索式进行复制或者保存,方便您后续再次检索对应的专利内 容。

### 2.3.1 复制检索式

您可以通过两种方式进行检索式的复制,如图 2-7 所示。

图 2-7 复制检索式

		制。此时,复制的检索为计个已含无圆质达现 有字段的逻辑,即通过复制的检索式能够搜索 到的结果为未动法现有字段喷洗的结果。												
						/								
= patsnap	搜索	工作空间	专利地图	邮件提醒	۲	(TAC:(多旋翼 OF	R 四轴 OR 多轴	) OR TTL_CNT	RANS:(多旋到	異( ≈ 4,754	条专利	37	0	E
AND 过滤关键词	Ŷ		結果分析 ▼						🖻 🕹	🔁 设置的	邮件提醒	分保	穿到工作	作空间
申请年	×	3,756组申	请; 共4,097条 🚯	复制检索式	) 搜索/	小贴士 F/M 你这复制当	前检索结果的构	e.	最相关 🗸	20 🗸	∃ 表格	いまた 🗸	é	2 🌣
2018		#	公开(公告)号	标题	↓ 索式,	包含所有二次筛	选逻辑。	≝ 当前申请(专利	权)人					
2017		1	US20180111685A	1 多旋翼	无人机 🖁			HAOXIANG E		IERGY (KUNSH	HAN) CO., L	TD.		
2016														
2015		0 2	CN105015767A	具有消	防侦察功能	能的 <mark>多旋翼无人</mark> 机	飞行器系统	湖北省机电研究	究设计院股份	公司				
2014	×	. • 3	US201702038514	1 用于多	角度无人	驾驶飞机的俯卧携	控制方法以及	WISTRON CO	RPORATION	4				
申请(专利权)人	~			使用该 多旋翼	方法的计 无人驾驶	算机程序产品以及 飞行器	使用该方法的							
IPC分类	~	. • 4	CN206494122U	飞行器	动力机构	及多旋翼无人机		刘红军						
申请年	(5) 🗸	. • 5	CN204822072U	具有消	防侦察功能	能的 <mark>多旋翼无人</mark> 机	飞行器	北京今朝勇创和	科技有限公司					
自定义申请人组	~	6	CN107651177A	—种增;	加多旋翼	无人机飞行距离的	装置	佛山市神风航	空科技有限公	司				
[标]当前申请(专利权)人类型	$\sim$	. • 7	CN106494640B	一种多	旋翼无人	机测试及训练一体	化平台	珠海市双捷科	支有限公司					
受理局	~	. • 8	CN206265338U	一种多	旋翼无人	机测试及训练一体	化平台	珠海市双捷科	支有限公司					
专利类型	~	9 •	CN204056294U	一种折	叠式四轴	多旋翼飞行器		西北工业大学的	明德学院					
CPC分类	~	iii • 10	CN105270602A	多旋翼	( <mark>多轴)飞行</mark> 置	<mark>了器</mark> 实现无线电信	号测向定位方	成都零点科技	有限公司					

您可以对检索式预览框的内容直接进行全选复

## 2.3.2 保存检索式

单击检索结果右上方 望按钮,在弹出窗口中输入保存检索式的名称,并单击**提交**,如图 2-8 所示。 保存成功后,页面上方提示**搜索语句保存成功,请在已保存语句中查看。** 

#### 图 2-8 保存检索式

	保存检索语句						
l	名称	多旋翼飞行器					
	检索式	(TAC:(多旋翼 OR 四轴 OR 多轴) OR TTL_CNTRANS:(多 旋翼 OR 四轴 OR 多轴) OR ABST_CNTRANS:(多旋翼 OR 四轴 OR 多轴) OR CLMS_CNTRANS:(多旋翼 OR 四 轴 OR 多轴)) AND (TAC:(飞行器 OR 无人机) OR	•				
		过滤: APD_Y:("2018" OR "2017" OR "2016" OR "2015" OR "2014")					
		2 提交 取消					

如果您需要对已保存语句进行操作,单击 E 图标,选择已保存语句,如图 2-9 所示。

说明: 图标上实际显示的英文大写字母将以您的账号首字符显示。示例账号以字母 e 开头,故图标显示为 E。

#### 图 2-9 已保存语句

已	保存语句						
	名称	保存的搜索语句	单击检索式,通过默认搜索 /	设置直接进行检索。	创建时间	最后更新	
	多旋翼飞行器	拉索式: (TAC:(多旋翼 OR 四轴 OR 多 轴) OR ABST_CNTRANS:(多旋翼 OF OR 四轴 OR 多轴)) AND (TAC:(飞行雷 无人机) OR ABST_CNTRANS:(飞行雷 无人机)) AND IPC:(B64) 过途: APD_Y:("2018" OR "2017" OR "	抽) OR TTL_CNTRANS:(多旋 R 四轴 OR 多轴) OR CLMS_CI 着 OR 无人机) OR TTL_CNTR/ 着 OR 无人机) OR CLMS_CNT 2016" OR "2015" OR "2014")	翼 OR 四轴 OR 多 <u>ITRANS:(多旋翼</u> <u>INS:(飞行器 OR</u> RANS:(飞行器 OR	2019-01-18	没执行	编辑
	诉讼和许可的专利	检索式: TYPE:(CNA OR CNB OR CN TWU OR TWD) AND TA:(无人机) AN	U OR CND OR TWA OR TWE D LITIGATION:(1)	OR	2018-09-27	2018-09-27 1 组记录	
<	1						

您还可以勾选多条语句进行批量删除或合并,以合并语句为例,操作方法如图 2-10 所示。

#### 图 2-10 合并语句

已保存语句			
☑ 名称	保存的搜索语句	创建时间	最后更新
1. 勾选需要合并构造句。	拾表寺・(TAC・(名佐留 OB 皿油 OD 名油) OB TTL ONTBANS:(名	旋留 OP 四	
☑ 多旋翼飞行器	合并语句	×	没执行
	合并只包含搜索语句,不含过滤条件		
2 诉讼和许可的专利	● 并集(OR) <b>())</b>		2018-09-27
	多旋翼飞行器 OR 诉讼和许可的专利		1 组记录
	◎ 交集(AND) ①		
	◎ 差集(NOT) 【		
	合并 取消 4.单击合并。		
		2条已勾选	<u>计合</u> 并论句。——
		① 合并语句	
		<b>前</b> 删除	
			取消全部勾选
	肥久久訪 隐私切迹体 粉促结菌		

## 2.4 专利导出

如果您需要对专利进行线下的操作,可以根据需要选择对应的专利内容进行导出操作。

## 2.4.1 顺序导出

如果您要按照检索结果排序进行导出,直接单击检索结果右上方**上**按钮,进行导出设置,如图 2-11 所示。



#### 图 2-11 顺序导出设置

▶ 导出	
1. 导出范围	数据导出说明
<ul> <li>◎ 3选的专利 (0冬专利)</li> <li>● 从第 1</li> <li>● 条到第 500</li> <li>● 条 (总共3,756条专利)</li> <li>选择所需的导出范围。</li> </ul>	<ul> <li>Excel、CSV、Word或XML格式一次导出上限为10,000条专利。</li> <li>PDF全文的一次导出上限为1,000条专利。</li> </ul>
2 日出格式	• 每天导出上限为100,000条或50次
	<ul> <li>引用专利导出模板和被引用专利导出模板仅在 Excel或CSV格式中可供选用,一次导出上限为 5,000条专利。</li> </ul>
选择所需的导出格式。	<ul> <li>3年(或5年)内被引用专利是指目标专利的专利 公开(公告)之日起3年(或5年)内被引证的次数。</li> </ul>
3. 导出内容	• 点击详情。查看您的导出配额及用量。
主要字段 ▼	
編辑	
<b>导出的字段:</b> 公开(公告)号, 标题, 申请日, 公开(公告)日, 发明人, 当前申请(专利权)人, IPC分类号	在下拉菜单中选择要导出的字段模板,如 果没有合适的字段模板选项,您可以选择 <b>自定义格式</b> 自行定义下载字段模板。
■ 包含摘要附图	如需摘要附图,则勾选下方包含摘要附图。
当系统中包含勾选专利中的对应选项语言时,优先导出所选语言。系统默认 简体中文,当您无需进行此项设置时,可选择 <b>所有语言</b> 。 目前支持简体中文、繁体中文、英文、德文、法文、日文、韩文7种语言类型。	
导出 ■ 完成后邮件通知我 单击导出。如需邮件通知,则 勾选完成后邮件通知我。	

## 2.4.2 勾选导出

如果您对检索结果中排序不连贯的部分专利想要做导出的操作,可以勾选想要导出的专利,在右下角选择 **G** 导出 选项或单击检索结果右上方 按钮,进行导出设置,如图 2-12 所示。

#### 说明:

- 由于您使用的账号权限的不同,导出数据的相关数据量说明,以账号登录后的实际页面展示为准。
- 勾选导出支持跨页勾选,您在翻页后仍然可以继续勾选。

#### 图 2-12 勾选导出设置

▶ 导出	
1. 导出范围	数据导出说明
<ul> <li>● 勾选的专利 (20条专利)</li> <li>● 从第 1</li> <li>▲ 500</li> <li>▲ (总共3,756条专利)</li> </ul>	• Excel、CSV、Word或XML格式一次导出上限 为10,000条专利。
	<ul> <li>PDF全文的一次导出上限为1,000条专利。</li> <li>每天导出上限为100,000条或50次</li> </ul>
	<ul> <li>引用专利导出模板扣被引用专利导出模板仅在 Excel或CSV格式中可供选用,一次导出上限为 5,000条专利。</li> </ul>
选择所需的导出格式。	<ul> <li>3年(或5年)内被引用专利是指目标专利的专利 公开(公告)之日起3年(或5年)内被引证的次数。</li> </ul>
3. 导出内容	• 点击详情。查看您的导出配额及用量。
主要字段	
编辑	
<b>导出的字段:</b> 公开(公告)号, 标题, 申请日, 公开(公告)日, 发明人, 当前申请(专利权)人, IPC分类号	在下拉菜单中选择要导出的字段模板,如 果没有合适的字段模板选项,您可以选择 <b>自定义格式</b> 自行定义下载字段模板。
□ 包含摘要附图	如需摘要附图,则勾选下方 <b>包含摘要附图</b> 。
当系统中包含勾选专利中的对应选项语言时,优先导出所选语言。系统默认 简体中文,当您无需进行此项设置时,可选择 <b>所有语言</b> 。 目前支持简体中文、繁体中文、英文、德文、法文、日文、韩文7种语言类型。	_
□ 完成后邮件通知我 单击导出。如需邮件通知,则 勾选完成后邮件通知我。	

## 2.5 保存到工作空间

智慧芽专利数据库为您提供特色的工作空间模块,您可以将您感兴趣的专利保存到工作空间。

您可以通过**保存到工作空间**的操作,建立属于您或您的团队专属的专利数据库,对相关专利进行归 类、标记、分析等操作。合理的利用工作空间,将极大的提高您的工作效率,以及您的团队相互协作 的流畅度。

## 2.5.1 保存所有专利

如果您要将检索结果中包含的所有专利全部保存到工作空间, 请参考如下步骤:



2. 添加新的工作空间或文件夹,或选择已有工作空间中的文件夹,如图 2-13 所示。

#### 图 2-13 保存所有专利



3. 单击保存到工作空间。

## 2.5.2 保存分组专利

如果您要将检索结果中已进行分组去重的专利保存到工作空间,请参考如下步骤:

- 1. 单击检索结果右上方 保存到工作空间 按钮。
- 2. 单击**高级选项**,添加新的工作空间或文件夹,或选择已有工作空间中的文件夹,如图 2-14 所示。

#### 图 2-14 保存分组专利

保存到工作空间 + 添加工作空间 ⑦ 无人机 (0) 『 多旋翼&四轴 (0)	您可以根据自己的规划,选择保存至已有工作空间的文 件夹中。 您也可以选择保存至新建的 工作空间、文件夹中。	^	<ul> <li>● 保存所有专利 (4,097)</li> <li>● 从 1 到 3756</li> <li>● 从 1 到 3756</li> <li>● 从 1 到 3756</li> <li>● 本目 和 3756</li> <li>● 本目 到 3756</li> <li>● 本目 到 3756</li> <li>● 本目 和 3756</li> <li>● 本目 1 和 3756</li></ul>
	保存到工作的	) )	取消

#### 3. 单击保存到工作空间。

## 2.5.3 保存所选专利

如果您对检索结果中排序不连贯的部分专利想要做保存到工作空间的操作,请参考如下步骤:

- 1. 勾选对应的专利。
- 2. 在右上方单击 (分保存到工作空间 按钮或在右下方选择 (分保存到工作空间 选项。
- 3. 选择或新建工作空间及文件夹位置,单击保存到工作空间。

如果您想要进行单条专利的保存操作,请参考如下步骤:

- 您可以将鼠标箭头放至对应的专利上方,根据您选择的视图模式不同,您可以直接单击<sup>♀</sup>图标 或<sup>♀</sup>添加到工作空间图标。
- 2. 选择或新建工作空间及文件夹位置,单击保存到工作空间。

### 2.6 提醒设置

当您关注某个领域或方向专利的最新信息时,您可以对相应的检索结果设置周期性邮件提醒和微信提 醒,系统中一旦有相关内容的更新,将第一时间发送消息至您的邮箱和微信。

在检索结果页面右上角单击 论道 论 置邮件提醒 按钮,为当前检索条件的专利创建相关提醒,如 图 2-15 所示。

#### 图 2-15 提醒设置

为当前检索条件的专利创建监控提醒	醒
提醒名称 设置提醒名称。 多旋翼&四轴飞行器	
<b>提醒类型</b> 类型说明	勾选所需的 <b>提醒类型,</b> 项次 解释详见 <b>类型说明</b> 。
🔽 专利更新 🔽 首次公开 🔽 法律状态变更	☑ 被引用更新
🔽 同族专利更新 🔽 专利诉讼 🔽 专利许可	✔ 过期专利提醒
发送给:	默认勾选账号绑定的邮箱,您也可 以在下方输入任意邮箱地址。
✓ example@example.com 器开启微信提醒	如您需要开启微信提醒,单击按锁
请输入收件人邮箱地址	开扫册
提醒频次:	设置提醒周期,您可以设置 每天、每周或每月进行提醒。 /
每周	-
✓ 无更新时仍然提醒我	单击 <b>保存</b> ,完成设置。
取消	保存

## 2.7 检索结果分析

您可以针对当前检索结果,通过系统中各类型维度的分析功能,从而得到您想要的数据结果。

您可以在检索结果页面和您的工作空间中进行专利分析,本小节将以检索结果页面的分析为例进行简 要的入口讲解。

在检索结果展示区域的左上方**检索结果分析**处,可以进行专利分析模块的选择,类型如下:

分析:基础分析,您可以针对当前检索结果,通过基础分析快速得出申请人、发明人、技术领域、申请/公开趋势等图表内容,如图 2-16 所示。

patsnap 余 AND 过滤关键问  道達 分析	捜索	<ul> <li>工作空间 专利地图 邮件提醒</li> <li>■ 3D 专利地图分析</li> <li>■ 英策</li> <li>4,287组申请;共4,777条 ●   复制检索式</li> </ul>	<ul><li>     搜索专利     </li></ul>	<ul> <li></li></ul>
申请人	+	概览		
发明人	•			
时间分析	•	申请趋势	IPC分类排名	当前申请(专利权)人排名
分类分析 国家/地区 代理机构	> >		B64C27/08 B64D47/ B64C1/3 8	佛山市神风航空科技有限公司 - 深圳市大庫创新科技有限公司
法律状态	•		B64C39/02 B64C39/02 B64C27 7/24 B64D2 7/24	車床金季報空工业有限公司       周ロ勇       易具持科技能的公司       0 20 40 60 80 100 120 140
		受理局排名 	CPC分类排名 B64C27/08 B64C220 B64C220	专利类型
			B64C39/024         B64C22         B64C         B64C	<u>第一型</u> 1,817 - 文47(

3D 专利地图分析:系统根据您选择的专利集合进行特征聚类并投射到不同区域中,根据每个聚
 类的专利数量形成可视化的山峰山谷,如图 2-17 所示。



图 2-17 3D 专利地图分析

英策: 智慧芽英策是智慧芽旗下独立的一款产品,您可以结合当前检索结果,直接利用该产品完成快速的专利技术分析、商业情报分析报告等操作,为您的商业决策和研发战略出谋划策,如图

#### 2-18 所示。

#### 图 2-18 智慧芽英策

習慧芽英策 → → → → → → → → → → → → → → → → → → →					English   中	<b>文</b>   日本語	<u>0</u>
着 主页 料技服告 (TAC:(多旋翼 OR 四轴 ❤ OR 多轴) OR TTL_C	<mark>科技报告</mark> (TAC:(多旋翼 OR 四轴 OR 多… 检索式(TAC:(多旋興 OR 四轴 OR 多執) OR TIL_CNTRANS:(多旋興 OR 四轴 OR 多物) …				<ul> <li>全部导出</li> <li>会部号出</li> <li>会</li> <li>会</li> <li>会</li> <li>会</li> <li>会</li> <li>(16个国家/地区中, 搜索出4,287</li> <li>287</li> <li< th=""></li<></ul>		
主页 专利分析 专利概况 地理分布 技术分布 重点专利 主要第項人 专利读费趋势 诉讼案件 许可交易 专利志场价值 趋新词云 专利,地图 射务分析 专利续费趋势	•财务信息取自最新的全年数 专利规模 () 专利/价值 () 科技多样性 ()	<ul> <li>展,例如2017年1月-201</li> <li>SHENZHEN DAJ IANG INNOVA</li> <li>131</li> <li>\$ 3,590,000</li> <li>低等</li> </ul>	7年12月。 ● 佛山市神风航空 科技 122 \$ 480,000	CHONGQING KI NGTEC AVIAT 62 \$ 858,000	<ul> <li>ZHOU LIANGYO NG</li> <li>58</li> <li>\$ 282,000</li> <li>极其多样</li> </ul>	第屆符科技股份 公司           42           \$ 257,000           非常集中	导出工作薄
	平均简单家族价值 <b>①</b> 最早专利申请 <b>①</b> 前5大概念 <b>①</b>	\$ 47,236 1999 旋翼飞行器,轴飞行器,	\$ 3,934 2014 连接件, 无人飞行器, Mu	\$ 13,838 2013 Iti Rotor 裂开 🖌	\$ 4,862 1988	\$ 6,119 2013	···· >
专利市场价值 <b>专题报告列表</b> 价值评估 诉讼威胁	<b>专利分析</b> 4,287 ∉利息数 72%分布于中国 58% @重于 B64C27 (旋興 <sup>実入B64C270</sup> )	1. 其持有自己起题(注题等	<b>財务分析</b> \$66.9M 会 1,982億単同族3日 2100 1800 1500 1200 900 600 900 0 0 0	介值 0 - \$25K - \$25K	<del>专是</del> main 编	亚报告列表 ▶ -泣- 評估 诉讼威胁	